

MiR1000



El MiR1000 ha sido diseñado para automatizar y optimizar el transporte interno de cargas pesadas y palés. Con una capacidad de carga de 1.000 kg, es el robot más potente de MiR, e incluso en entornos muy dinámicos es capaz de transportar cargas pesadas sin necesidad de medidas de seguridad exteriores.

Información general

Tipo	Robot móvil colaborativo
Uso concebido	Para pequeñas tareas de transporte dentro de la industria, la logística y los centros de salud
Color	RAL9005 / Negro señales

Dimensiones

Longitud	1350 mm / 53 pulg
Anchura	920 mm / 36,2 pulg

Altura	320 mm / 12,6 pulg
Altura con Elevador de palés MiR1000	407 mm / 16,0 pulg
Altura con Elevador MiR1000	414 mm / 16,3 pulg
Peso (sin carga)	231 kg / 509 lbs
Peso con Elevador de palés MiR1000	298 kg / 657 lbs
Peso con Elevador MiR1000	349 kg / 769 lbs
Altura sobre el suelo	30 mm / 1.2 in
Superficie de carga	1300 mm x 900 mm / 51.2 in x 35.4 in

Capacidad de carga

Capacidad de carga del robot	1000 kg / 2200 lbs
Dimensiones para el montaje de aplicaciones superiores	Footprint del robot. Póngase en contacto con MiR es caso de necesitar una aplicación superior de mayor tamaño.

Velocidad y rendimiento

Velocidad máxima	1.2 m/s / 4,3 km/h
Aceleración máxima	1.0 m/s ²
Radio de giro	2000 mm
Precisión del marcador VL	Posición (centro del robot): +/- 5 mm. Ángulo: +/- 1°.
Tolerancia de huecos y repisas transitables	20 mm / 0,8 pulg

Alimentación

Opciones de carga	MiRCharge 48V, cargador con cable
MiRCharge 48V	El robot se comunica con MiRCharge 48 V a través de interfaz CAN. La carga solo se inicia cuando está presente la conexión del robot.
Corriente de carga, MiRCharge 48V	35 A
Tiempo de carga, MiRCharge 48V, 10% -90%	1 hora
Corriente de carga, cargador con cable	20 A
Tiempo de carga, cargador con cable, 10% to 90%	2 horas
Ciclo de carga de la batería	Mínimo 1000
Tensión de la batería	48 V

Capacidad de la batería	2 kWh (40 Ah at 48 V)
-------------------------	-----------------------

Autonomía de la batería	8 horas
-------------------------	---------

Entorno

Rango de temperatura ambiente, funcionamiento	+5°C a 40°C
---	-------------

Rango de temperatura ambiente, almacenamiento	-10°C to 60°C
---	---------------

Humedad	10-95% sin-condensación
---------	-------------------------

Entorno	Uso en interiores únicamente
---------	------------------------------

Clase IP	IP21
----------	------

Agua en el suelo	Puede circular por pequeños charcos de agua en el suelo
------------------	---

Seguridad

Funciones de seguridad	5 funciones de seguridad según ISO 13849-1. MiR1000 se detiene en caso de activarse una función de seguridad
------------------------	--

Cumplimiento

Norma de seguridad	CE, EN1525, ANSI B56.5 & ISO 3691-4* (*under preparation)
--------------------	---

EMC	EN12895, EN61000-6-2, EN61000-6-4
-----	-----------------------------------

Conectividad, E/S

Conexiones E/S	4 entradas digitales, 4 salidas digitales, 1 puerto Ethernet con protocolo Modbus
----------------	---

Conexión WiFi	Router: 2.4 GHz y 5 GHz. Adaptador WiFi: 2.4 GHz y 5 GHz, 2 antenas internas.
---------------	---

Alimentación para módulos superiores	48 V / 20 A, 48 V SafePWR / 20 A compartido, 24 V / 2A.
--------------------------------------	---

Sensores

Escáneres láser	2 uds.: SICK microScan 3. FoV: 360° hasta 30 m en un plano de 200 mm de altura.
-----------------	---

Cámara 3D	2 uds.: Intel RealSense D435. FoV: Detecta objetos situados a una altura de 1.700 mm y a una distancia de 950 mm delante del robot. 114° de vista horizontal total. Vista desde el suelo, distancia mínima desde el robot: 250 mm
-----------	---

Sensores de proximidad	8 uds
------------------------	-------
